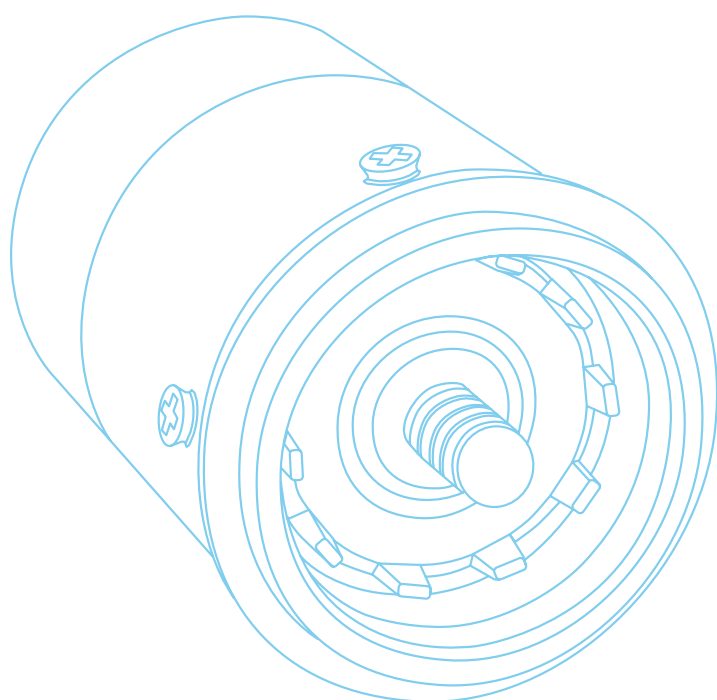




Elektrisk MC Standard- handledsrotator

Handbok för protestekniker

Fillauer[®]
Motion Control

Särskilda försiktighetsåtgärder



Riskhantering

Minimera risken för skada på enheten eller användaren och maximera enhetens funktion genom att följa monteringsanvisningarna och använda enheten på det sätt som beskrivs i den här bruksanvisningen.



Den elektriska MC Motor Direct-handledsrotatorn ska inte användas i situationer där oavsiktlig rörelse eller avsaknad av avsiktlig rörelse kan leda till skada på användaren eller andra, t.ex. bilkörning, användning av tung utrustning, motordrivna verktyg eller hantering av heta vätskor.



Använd inte den elektriska MC Motor Direct-handledsrotatorn i miljöer som kan vara dammiga, smutsiga, blöta eller där den kan utsättas för mer än 22,7 kg/50 lbs belastning.



Se till att inte skada ledningarna och kopplingarna när du tar bort den elektriska MC Motor Direct-handledsrotatorn från lamineringskragen.



Monteringsskruvarnas o-ringar och rotatorns o-ring ger en vattentät försegling för användning med vattentät MC-krage till Quick Disconnect-handled och vattentät MC-krage (PN#3011020) till TASKA HandGen2. Dessa o-ringar måste sitta på plats för att handleden ska vara vattentät.



Allvarliga incidenter

I den osannolika händelsen att en allvarlig incident inträffar i samband med användningen av produkten bör användaren söka omedelbar medicinsk hjälp och kontakta sin protestekniker, lokal tillsynsmyndighet och Fillauer så snart som möjligt. Läkare ska när som helst kontakta sin lokala Fillauer-representant och lokal tillsynsmyndighet omedelbart i händelse av produktfel.

Elektrisk MC Standard-handledsrotator

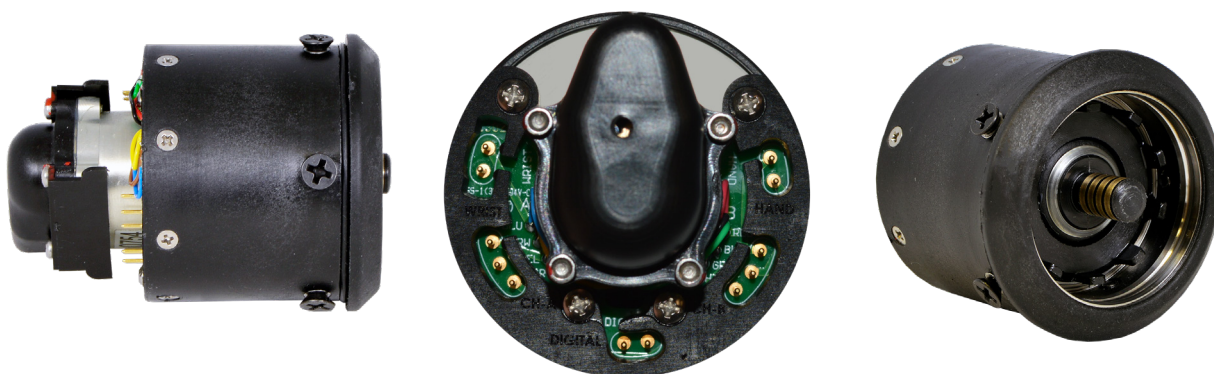
Handbok för protestekniker

Introduktion

Motion Control (MC) Motor Direct Electric Wrist Rotator (Figur 1) ger motoriserad pronation och supination med dubbelt så högt vridmoment och dubbelt så hög hastighet som tidigare elektriska handledsrotatorer, med mindre buller. Motor Direct-versionen av MC Electric Wrist Rotator innehåller ingen mikroprocessor, därför måste en styrenhet vara "uppströms". Den används med Utah-armen, E2-armbågen vid mönsterigenkänning, såsom ett Coapt-system, samt motoriserade armbågar från vissa andra tillverkare. MC Motor Direct Wrist Rotator använder en snabbkoppling och koaxialkontakt enligt industristandard och är därför kompatibel med de flesta tillverkares terminalenheter.

Handledskomponenter

Bild 1



Indikationer

MC Motor Direct Wrist Rotator kan användas i alla fall där motoriserad handledsrotation önskas och tillräckligt utrymme finns i underarmen. En uppströms styrenhet måste finnas tillgänglig.

Kontraindikationer

- Otillräckligt utrymme i underarmshylsan, såsom handledsdisartikulation eller långa transradiala amputationer.
- Patienter för vilka den extra vikten av en elektrisk handledsrotator är oacceptabel.
- Fall där protesens sannolikt kommer utsättas för miljöer som kan vara våta, smutsiga, dammiga och höga belastningar (> 22,7 kg).
- När en kontroller inte är placerad uppströms handledsrotatorn, skulle en Motion Control ProWrist Rotator vara indicerad.

Specifikationer

Längd: 70 mm/2,75 tum

Diameter (utan lamineringskrage): 47 mm/1,85 tum

Vikt: 143 g/5,03 oz

Spänning: 7,2 V

SPL i full hastighet: högst 38,5 dB vid 1 meter

Hastighet: 28 rpm @ 7,2 V

Vridmoment: 15 in-lbs @ 7,2 V

Statisk belastning: 22,7 kg/50 lbs

Enhetens livslängd: 5 år

Tillverkning

När en färdig utvärderingshylsa har monterats på patienten kan en tillfällig justeringsfixtur av PVC-rör användas för att bestämma optimal justering av handleden/terminalen och underarmens längd (Figur 4). Systemet är förstärkt med syntetiskt gjutmaterial och kan användas under provanpassning för kortvarig träning.

1. När optimal justering har uppnåtts, ta bort all elektronik och ersätt med lämpliga dockor för varje komponent.

En handledslamineringsdocka krävs (Figur 3, köps separat, artikelnr 3010886). Denna docka har ett extraktionshål som accepterar en 3/8"-16 bult (ingår).

Med denna docka på plats i handleden kan hela protesen nu monteras i en vertikal överföringsfixtur (Figur 4).

2. Proteshylsan är nu fylld med gips, och handledsenheten och proteshylsan är i linje.

3. Ta bort den tillfälliga justeringsfixturen.

Var uppmärksam på stiftet på den proximala delen av lamineringsdockan, som anger längden på ProWrist. Reservera utrymme på denna längd för handledsdelen (se "Pinne", figur 3).

4. Applicera lämpligt delningmedel på insidan av lamineringskragen och alla ytor som inte ska fästas vid den yttre lamineringen.

5. Använd eltejp för att linda in skruvhålen i lamineringskragen.

Applicera inte delningmedel på den yttre ytan av lamineringskragen proximalt om retentionsskruvkragen. Detta område utgör bindningsytan till den yttre underarmslamineringen.

6. Laminera den yttre hylsan.

7. Efter lamineringen, ta bort överflödigt plast från handledsenhetens distala yta och gånga in en 3/8-16-bult i extraktionshålet (se "Extraktionshål", figur 3). Dra bestämt för att ta bort handledslamineringsdockan.

8. Skär försiktigt av lamineringen proximalt om retentionsskruvkragen och ta bort lamineringen för att exponera skruvhålen.

Bild 2

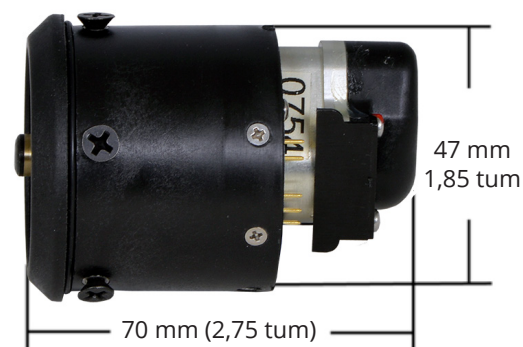


Bild 3

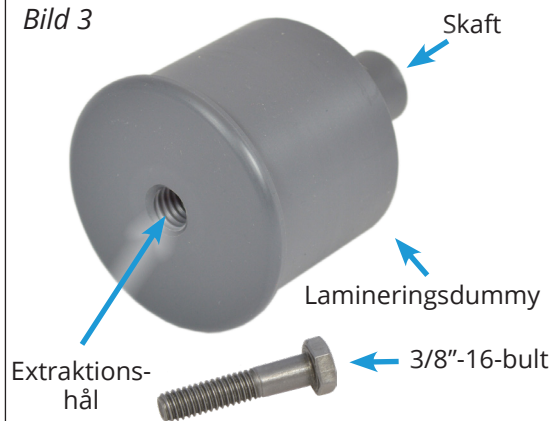
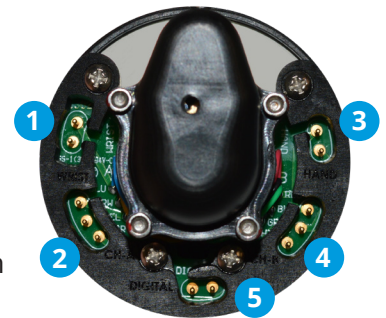


Bild 4 – Vertikal överföringsfixtur med tillfällig inriktningsfixtur tillverkad i PVC.

Sockelmontering

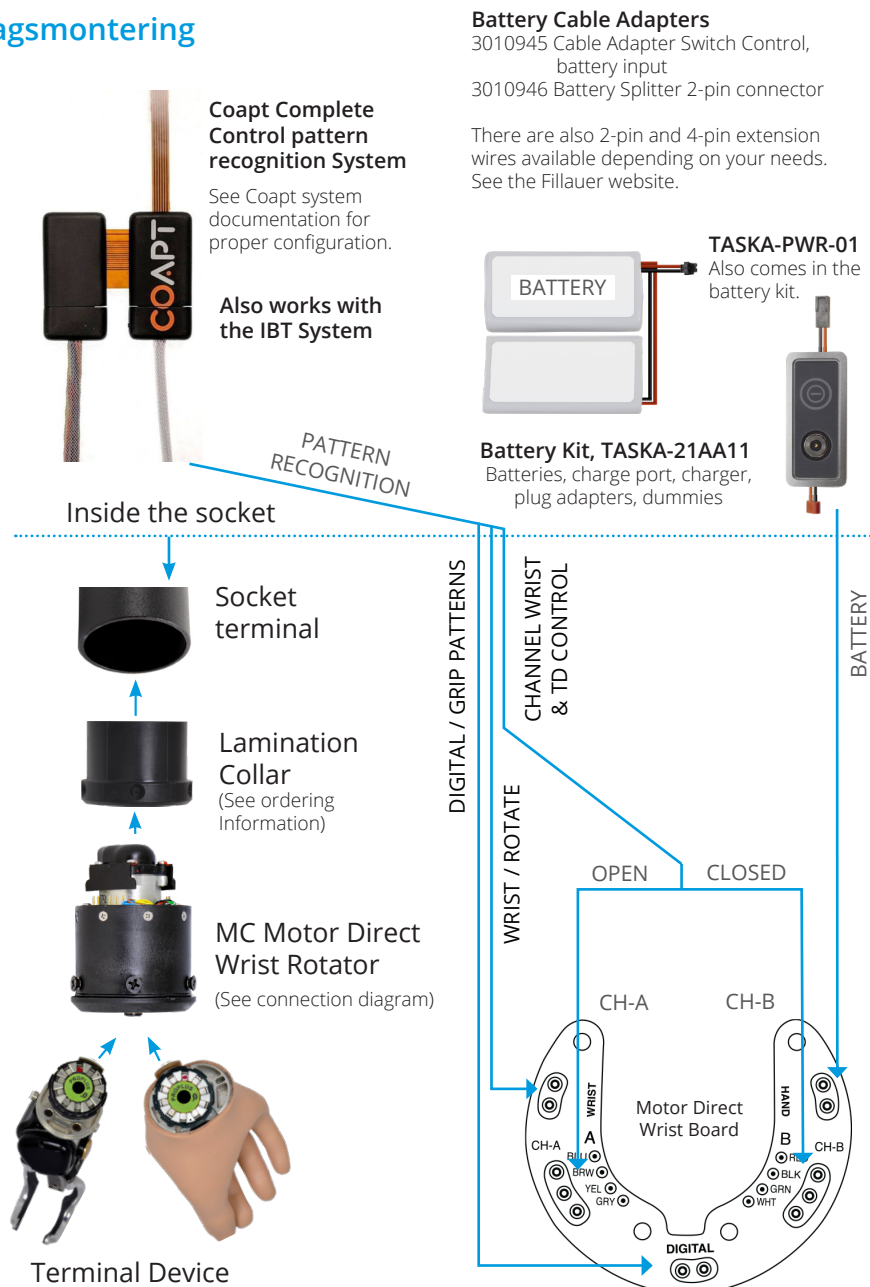
1. Installera batteriet och laddningsporten i uttaget enligt instruktionerna för batterisystemet.
2. Installera mönsterigenkännningssystemet.
3. Sätt i lamineringskragen.
4. Anslut mönsterigenkännningssystemets (Coapt eller IBT) kablar till handledsrotatorkortet. Se bilden ovan. 1) Handled/Rotera; 2) Kanal A/Öppen; 3) Kanal B/Stängd; 4) Hand/EMG/Batteri; 5) Digital. Se figur 5 eller dokumentationen för mönsterigenkännningssystemet för korrekt montering.
5. Anslut batterisystemet till handleden.
6. Sätt i hela enheten i lamineringskragen, var försiktig så att du inte klämmer några kablar.
7. Rikta in skruvhålen och fäst skruvarna. Inget lim behövs.



Motor Direct Wrist Connection Board.

Diagram över uttagsmontering

Bild 5



Instruktioner för montering av armbåge

Montering av Utah-arm

1. Ta bort ändkåpan och dra försiktigt ur kablarna.
2. Sätt i lamineringskragen i underarmsskyddet.
3. Var försiktig med kablarna. Fäst armbågskablarna på handledskortet enligt informationen i figur 6.
4. Rikta in handledsmotorhöljet så att det passar in i skåran i ringkopplingen inuti underarmsskyddet och sätt i handledsrotatorn. Var försiktig så att du inte klämmer några kablar mellan fjäderklämman och motorn. Att vrida kablarna hjälper till att linda kablarna runt motorn. Kablarna blir också lättare att placera när underarmsskyddet är borttaget från armen.
5. Rikta in skruvhålen och fäst skruvarna. Inget lim behövs.

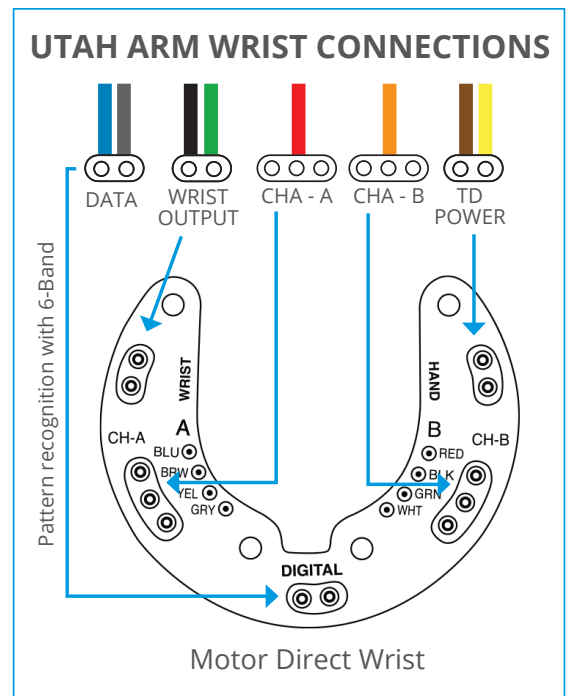
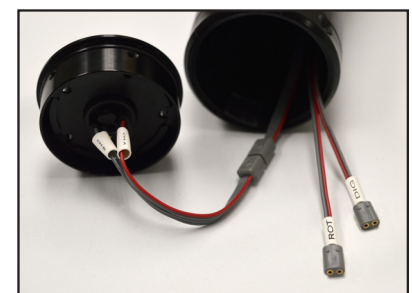


Figure 6

Andra konfigurationer

Motor Direct Wrist Rotator är kompatibel med den nya E2-armbågen med hjälp av mönsterigenkänning. Följ instruktionerna i E2-armbågens manual för korrekt kopplingskonfiguration med denna handled. Du måste köpa en lamineringskrage som är kompatibel med E2. Observera att en ProWrist Rotator krävs för kompatibilitet med en E2 om den använder standardingångar. Andra Motor Direct Wrist-kompatibla armbågar inkluderar Steeper Espire, Ottobock Dynamic Arms, andra tillverkares motordrivna armbågar och armar som använder Coapt- och Glide-system i de flesta fall. Se dokumentationen som medföljer dessa produkter för korrekt kopplingskonfiguration med MC Wrist Rotator.



E2 Bypasskonfiguration med kanaladapterkabeln.

Demontering

MC-handledsrotatorn sitter mycket tajt i lamineringskragen eller underarmen. Fäst en slutenhet på handleden, avlägsna de fem skruvarna och dra sedan hårt i slutenheten. MC-handledsrotatorn skjuts ut ur lamineringskragen. Koppla ur alla kopplingar.

Justering

Följ användargränssnittets instruktioner för styrenheten uppströms från handleden.

Underhåll

MC elektrisk Standard-handledsrotatorn kräver inget rutinunderhåll. Undvik att använda smörjmedel, vätskor eller rengöringsmedel på någon av MC-handledsrotatorns ytor.

Koaxialkontakten kan behöva rengöras regelbundet. Det kan göras med en bomullspinne och lite tvättspit.

Föreslagna L-koder

*Kontakta Motion Control för MSRP avseende L7499-koder

Beskrivning	Funktion	LKod
Elektrisk MC Standard-handledsrotator	Elektrisk handledsrotator	L7259
	Motor med högt varvtal och vridmoment	L7499*

Returpolicy

Returer accepteras med full återbetalning upp till 90 dagar från leveransdatum så länge varan är i säljbart skick. Returer efter 90 dagar accepteras inte.

Avsedd för en patient

Varje amputerad person är unik. Formen på deras kvarvarande kroppsdel, styrsignalerna som de genererar och de uppgifter den amputerade personen utför under dagen kräver specialiserad design och justering av protesen. Motion Control-produkter tillverkas för att passa en specifik person.

Kassering/avfallshantering

Denna apparat ska kasseras i enlighet med gällande lokala lagar och förordningar. Detta inkluderar lagar och förordningar gällande bakteriella eller infektiösa agenser, om det behövs.

Begränsad garanti

Säljaren garanterar köparen att den utrustning som levereras enligt detta avtal är fri från material- och tillverkningsfel, att den är av den typ och kvalitet som beskrivits samt att den presterar i enlighet med vad som anges i säljarens skriftliga offert. De begränsade garantierna omfattar endast avvikelser från nämnda garantier som uppstår under avtalets giltighetstid. Giltighetstiden är två år (24 månader*) räknat från leveransdatumet till den monteringsverkstad som har köpt komponenterna. Se frakthandlingen för uppgift om leveransdatum. *24 månader gäller för enheter som köpts efter 2026-01-01.

Försäkran om överensstämmelse



Beställningsinformation

Description	Tan	Brown	Jet Black
MC Motor Direct Wrist Rotator, 4-Band Sequential			5010045
MC Motor Direct Wrist Rotator, 6-Band Sequential			5010159
MC ProWrist Rotator, 4-Band Sequential — 2-channel			5010056
MC ProWrist Rotator, 6-Band Sequential — 2-channel			5010157
MC ProWrist Rotator, 6-Band Simultaneous — 4-channel			5010158
ProWrist Disable Switch			3010846
Lamination Collar for MC Wrist	1100292	1100296	1100288
Lamination Collar for MC Wrist for Hosmer Prefab (Large), Boston or AFB	1100295	1100299	1100291
Forearm Endcap			3010758

Use a Motor Direct Wrist Rotator for these elbows:

Utah Arm (U3/U3+), E2 Elbow with pattern recognition, Ottobock Dynamic Arms, Steeper Espire, other manufacturer's powered elbows. Devices using Coapt and Glide Systems in most configurations.

Use a ProWrist Rotator for these elbows:

Motion Arm Hybrid, E2 Elbow standard inputs. Ottobock Ergo, Steeper Classic, etc.

4-Band Terminal Devices:

TD's running open/close dual site systems, ilimb Quantum, Adams Hand, Vincent, bebionic, MC Motor Direct and ProPlus TD's, other manufacturer TD's.

6-Band Terminal Devices:

Taska, Zeus, Covii, Psyonic, Esper, feedback devices.

Customer Support

Americas, Oceania, Japan

Fillauer Motion Control

115 N. Wright Brothers Drive
Salt Lake City, UT 84116
+1 801-326-3434
motioninfo@fillauer.com

Europe, Africa, Asia

Fillauer Europe

Kung Hans väg 2
192 68 Sollentuna, Sweden
+46 (0)8 505 332 00
support@fillauer.com

Fillauer®

www.fillauer.com



Fillauer

2710 Amnicola Highway
Chattanooga, TN 37406
+1 423.624.0946



Fillauer Europe

Kung Hans väg 2
192 68 Sollentuna, Sweden
+46 (0)8 505 332 00